

Die Statik im Stahlbetonbau

Beyer, Kurt

Berlin [u.a.], 1956

Tabellen für die Randmomente des beiderseits und des einseitig eingespannten Stabes mit konstantem Trägheitsmoment

urn:nbn:de:hbz:466:1-74292

Visual Library

Die Form der Matrix.

Tabelle 25. Randmomente des beiderseits eingespannten Stabes mit konstantem Trägheitsmoment.

Mo ()	$ \sum_{k=0}^{M_{k0}^{(h)}} \frac{m}{l_{h}} = \mu; \frac{n}{l_{h}} = \nu; \frac{m'}{l_{h}} = \mu' $	$; \frac{n'}{l_{\lambda}} = \nu'; x/l_{\lambda} = \xi; x'/l_{\lambda} = \xi'$
Belastung	$M_{J0}^{(b)}$	M ^(b) _{K0}
Ph Y	$-\frac{p_h l_h^2}{12}$	$+\frac{p_{h}l_{h}^{2}}{12}$
Ph Ph	$-\frac{p_{h}l_{h}^{g}}{3^{\circ}}$	$+\frac{p_{h}l_{h}^{2}}{20}$
)	$-\frac{5}{96}p_{h}l_{h}^{2}$	$+\frac{5}{96}p_{h}l_{h}^{3}$
	$-\frac{\rlap{P}_{h} l_{h}^{2}}{^{12}}[{}^{6}(\imath^{2}-\mu^{2})-{}^{8}(\imath^{3}-\mu^{3})\\+{}^{3}(\imath^{4}-\mu^{4})]$	$+\frac{p_{\hbar}l_{\hbar}^{2}}{^{12}}[6(\nu'^{2}-\mu'^{2})-8(\nu'^{3}-\mu'^{3})\\+3(\nu'^{4}-\mu'^{4})]$
	$-\frac{p_{h}l_{h}^{3}}{12}\nu^{\prime 3}(1+3\mu)$	$+ \frac{p_{h} l_{h}^{2}}{12} v'^{2} \left[1 + \mu \left(2 + 3 \mu \right) \right]$
	$-\frac{p_{h} l_{h}^{2}}{12} \nu \left[\nu^{2}+6 \mu \left(1-\mu\right)\right]$	$+ \frac{p_{h} l_{h}^{2}}{12} \nu \left[\nu^{2} + 6 \mu \left(1 - \mu \right) \right]$
	$-\frac{p_{h}l_{h}^{2}}{12}\nu[5\nu^{2}+6\mu(1-\mu)]$	$+\frac{p_{h}/{k}^{2}}{12}v\left[5v^{2}+6\mu(1-\mu)\right]$
>=x=+^-x'-><	$-P l_{\hbar} \omega'_{\tau}$	$+ P l_{h} \omega_{\pi}$
	$+ M \xi' (2 - 3 \xi')$	$+ M \xi (2 - 3 \xi)$
Ungleichförmige Tem- peraturänderung um $t_u - t_a = \Delta t$	$-EJ_{h}\frac{\alpha,\Delta t}{h_{h}}$	$+EJ_{\lambda}\frac{\alpha_{t}\Delta t}{h_{\lambda}}$

Die Anwendung der Theorie zur Berechnung der Verschiebungen und Schnittkräfte wird für alle äußeren Ursachen an zwei einfachen Beispielen gezeigt.



Beispiel 1.

1. Bezeichnungen und Abmessungen (Abb. 300). (Allen Zahlen liegen die Einheiten t und m zugrunde). $J_1 = 0,006$, $J_2 = 0,020$, $J_3 = 0,004$, $J_4 = 0,005$ m⁴,

21*

Das Stabwerk mit geraden Stäben.

Die Verschiebungen v, u werden positiv bezeichnet, wenn sie nach unten oder nach rechts gerichtet sind.

Abszissen ξ sind nach rechts und abwärts, Abszissen ξ' nach links und aufwärts positiv.

2. Überzählige Größe und statische Bedingungsgleichung. Überzählige Größe: m_{i} : Statische Bedingung: $a_{i}, m_{i} + a_{i} = 0$

b) b) b)

gsmomente infolge P_1 . c) Biegungsmomente infolge $P_2 = P_2$. Abb. 301.

Tabelle 26. Randmoment des einseitig eingespannten Stabes mit konstantem Trägheitsmoment.

$$\frac{h^{0}}{h^{0}}\left(\begin{array}{c} \frac{1}{l_{g}} \\ \frac{1}{l$$

räts-

BIBLIOTHEK PADERBORN

4. Belastung des Stabes 2 durch
$$P_1 = 3$$
 t (Abb. 301 b).
 $M_{12}^{(0)} = -\frac{P_1 I_2}{2} \omega'_2 = -\frac{3.0 \cdot 10.0}{2} \cdot 0.384 = -5.760 \text{ mt.}$
 $a_{16} = -1 \cdot M_{12}^{(0)} = +5.760; \quad \varphi_T = +1.440.$
 $M_{11}^{(0)} = \frac{3}{l_1} \varphi_T = +1.080, \quad M_{12}^{(0)} = M_{12}^{(0)} + \frac{3}{l_1} \varphi_T = -3.600 \text{ mt.}$
 $M_{13}^{(0)} = \frac{3}{l_1} \varphi_T = +1.080, \quad M_{14}^{(0)} = \frac{4}{l_1} \varphi_T = +1.440, \quad M_{16}^{(0)} = \frac{2}{l_1} \varphi_T = +0.720 \text{ mt.}$
5. Belastung der Stabe 3 und 4 durch $P_2 = P_3 = 2$ t (Abb. 301 c).
 $M_{19}^{(0)} = -\frac{P_2 e}{2} (3 \xi^2 - 1) = -\frac{2.0 \cdot 1_0}{2} (3 \cdot 0.25^2 - 1) = +0.812 \text{ mt.}$
 $M_{19}^{(0)} = P_3 e^{\xi} (2 - 3\xi^2) = 2.0 \cdot 1.0 \cdot 0.6 (2 - 3 \cdot 0.6) = +0.240,$
 $M_{19}^{(0)} = P_3 e^{\xi} (2 - 3\xi) = +0.640.$
 $a_{16} = -1 (M_{10}^{(0)} + M_{10}^{(0)}) = \frac{3}{l_2} \varphi_T = -0.395 \text{ mt.}$ $M_{19}^{(0)} = M_{10}^{(0)} + \frac{3}{l_3} \varphi_T = +0.615.$
 $M_{19}^{(1)} = \frac{3}{l_1} \varphi_T = -0.197, \quad M_{19}^{(2)} = \frac{3}{l_2} \varphi_T = -0.395 \text{ mt.}$ $M_{19}^{(0)} = M_{10}^{(0)} + \frac{3}{l_3} \varphi_T = +0.615.$
 $M_{19}^{(4)} = M_{10}^{(4)} + \frac{4}{l_4} \varphi_T = -0.023 \text{ mt.}$ $M_{10}^{(4)} = M_{10}^{(4)} + \frac{2}{l_4} \varphi_T = +0.508.$
6. Temperaturerhöhung aller Stabe um $t = 15^{0}$ (Abb. 302a).
 $\alpha_t t = 0.00015, \quad \alpha_t t E J_c = 1.26,$
 $\vartheta_{1t} = -E J_c \frac{\alpha_t t l_4}{l_4} = -1.050, \quad \vartheta_{2t} = +E J_c \frac{\alpha_t t l_4}{l_4} = +1.630,$
 $\vartheta_{2t} = -E J_c \frac{\alpha_t t l_4}{l_4} = -1.890, \quad \vartheta_{4t} = +E J_c \frac{\alpha_t t l_4}{l_4} = +1.512,$
 $\alpha_T = -1 \left(-\frac{3}{l_1} \vartheta_{1t}, -\frac{3}{l_2} \vartheta_{2t}, -\frac{3}{l_2} \vartheta_{2t}, -\frac{\theta}{l_4} \vartheta_{4t}\right) = +1.008.$
 $\varphi_T = +0.2522,$
 $M_{19}^{(1)} = \frac{3}{l_1^2} (\varphi_T - \vartheta_{1t}) = +0.977, \quad M_{19}^{(2)} = \frac{3}{l_2^2} (\varphi_T - \vartheta_{2t}) = -0.567 \text{ mt.},$
 $M_{19}^{(4)} = \frac{3}{l_2^2} (\varphi_T - \vartheta_{2t}) = +1.606, \quad M_{19}^{(4)} = \frac{2}{l_4^2} (2 \varphi_T - \vartheta_{4t}) = -2.016,$
 $M_{19}^{(4)} = \frac{2}{l_4} (\varphi_T - \vartheta_{4t}) = -2.142.$

b) Biegungsmomente infolge d t. c) Biegungsmomente infolge $d x_d$, $d y_d$. Abb. 302.

12,26

7. Ungleichförmige Temperatur-Änderung der Stäbe 1 und 2 um $\Delta t = -10^{\circ}$. $M_{J\Delta t}^{(1)} = \frac{3}{2} E J_1 \frac{\alpha_t \Delta t}{h_1} = -3,150$, $M_{J\Delta t}^{(2)} = -\frac{3}{2} E J_2 \frac{\alpha_t \Delta t}{h_2} = +7,413 \text{ mt}$, $a_{J\Delta t} = -\dot{1} (M_{J\Delta t}^{(1)} + M_{J\Delta t}^{(2)}) = -4,263$; $\varphi_J = -1,066$. $M_{J}^{(1)} = M_{J\Delta t}^{(1)} + \frac{3}{l'_1} \varphi_J = -3,949$, $M_{J}^{(2)} = M_{M\Delta t}^{(2)} + \frac{3}{l'_2} \varphi_J = +5,814 \text{ mt}$, $M_{J}^{(3)} = \frac{3}{l'_3} \varphi_J = -0,799$, $M_{J}^{(4)} = \frac{4}{l'_4} \varphi_J = -1,066$, $M_D^{(4)} = \frac{2}{l'_4} \varphi_J = -0,533$ (Abb. 302 b).

325

BIBLIOTHEK

2018

a) Biegungsmomente infolge t.

2,142

1,0mt

Das Stabwerk mit geraden Stäben.

8. Verschiebung des Stützpunktes D um $\Delta x_d = -0.001 \text{ m}$ und $\Delta y_d = +0.002 \text{ m}$.

$$\begin{split} \vartheta_{1s} &= + E J_{e} \frac{d y_{d}}{l_{1}} = + 2,800 , \qquad \vartheta_{2s} = - E J_{e} \frac{d y_{d}}{l_{2}} = -1,680 , \\ \vartheta_{4s} &= - E J_{e} \frac{d x_{d}}{l_{4}} = + 1,680 . \\ a_{Js} &= - i \left(-\frac{3}{l'_{1}} \vartheta_{1s} - \frac{3}{l'_{2}} \vartheta_{2s} - \frac{6}{l'_{4}} \vartheta_{4s} \right) = + 2,100 ; \qquad \varphi_{J} = + 0,525 . \\ M_{J}^{(1)} &= \frac{3}{l'_{1}} \left(\varphi_{J} - \vartheta_{1s} \right) = -1,706 , \qquad M_{J}^{(2)} = \frac{3}{l'_{4}} \left(\varphi_{J} - \vartheta_{2s} \right) = + 3,308 \text{ mt} , \\ M_{J}^{(3)} &= \frac{3}{l'_{5}} \varphi_{J} = + 0,394 , \qquad M_{J}^{(4)} = \frac{2}{l'_{4}} \left(2 \varphi_{J} - 3 \vartheta_{4s} \right) = - 1,995 , \\ M_{D}^{(4)} &= \frac{2}{l'_{4}} \left(\varphi_{J} - 3 \vartheta_{4s} \right) = - 2,258 \quad \text{(Abb. 302c).} \end{split}$$

Beispiel 2.



I. Bezeichnungen und Abmessungen: Das System (Abb. 303) unterscheidet sich von dem vorhergehenden nur durch ein bewegliches Lager A. Die Abmessungen und Belastungen sind unverändert.

2. Überzählige Größen:
$$\varphi_J$$
, $\psi_1 = \vartheta_4$.

Statische Bedingungen: $a_{JJ} \varphi_J + a_{J1} \psi_1 + a_{J0} = 0$,

$$a_{1J} \varphi_J + a_{11} \psi_1 + a_{10} = 0.$$

Custand
$$\varphi_J = 1$$
:

 $M^{(1)}_{JJ} = \frac{3}{l'_1} \,, \qquad M^{(2)}_{JJ} = \frac{3}{l'_2} \,, \qquad M^{(3)}_{JJ} = \frac{3}{l'_3} \,, \quad M^{(4)}_{JJ} = \frac{4}{l'_4} \,, \qquad M^{(4)}_{DJ} = \frac{2}{l'_4} \,.$

Zustand $\psi_1 = 1$:

$$\begin{split} \vartheta_{11} &= 0, \quad \vartheta_{21} = 0, \quad \vartheta_{31} = -\frac{i_4}{l_3}, \quad \vartheta_{41} = 1; \\ M_{J1}^{(1)} &= M_{J1}^{(2)} = 0, \quad M_{J1}^{(3)} = \frac{3}{l_4'} \frac{l_4}{l_3}, \quad M_{J1}^{(4)} = M_{D1}^{(4)} = -\frac{6}{l_4'}. \end{split}$$

Vorzahlen der Bedingungsgleichungen:

$$\begin{aligned} a_{JJ} &= -i\left(\frac{3}{l_1'} + \frac{3}{l_2'} + \frac{3}{l_3'} + \frac{4}{l_4'}\right) = -4,000, \\ a_{J1} &= -i\left(+\frac{3}{l_3'} \frac{l_4}{l_3} - \frac{6}{l_4'}\right) = +0,562, \\ a_{11} &= \left(-i\frac{l_4}{l_3}\right)\left(+\frac{3}{l_3'} \frac{l_4}{l_3}\right) + i\left(-\frac{12}{l_4'}\right) = -3\left(\frac{1}{l_3'} \frac{l_4'}{l_3'} + \frac{4}{l_4'}\right) = -4,172. \end{aligned}$$

 β -Vorzahlen:

BIBLIOTHEK PADERBORN

$$\beta_{JJ} = \frac{a_{11}}{a_{JJ} a_{11} - a_{J1}^2} = -0,255, \qquad \beta_{11} = \frac{a_{JJ}}{a_{JJ} a_{11} - a_{J1}^2} = -0,244$$
$$\beta_{J1} = -\frac{a_{J1}}{a_{JJ} a_{11} - a_{J1}^2} = -0,034;$$
$$-\varphi_J = a_{J0} \beta_{JJ} + a_{10} \beta_{J1}, \qquad -\psi_1 = a_{J0} \beta_{1J} + a_{10} \beta_{11}.$$

3. Belastung der Stäbe 1, 2, 5 durch p = 1.5 t/m (Abb. 304a).

$$\begin{split} M_{J\,0}^{(1)} &= +\,6,750\,, \qquad M_{J\,0}^{(2)} &= -\,15,375\,\,\mathrm{mt}\,, \\ a_{J\,0} &= -\,\dot{\mathrm{I}}\,\left(M_{J\,0}^{(1)} + \,M_{J\,0}^{(2)}\right) &= +\,8,625\,, \qquad a_{10} = 0\,, \end{split}$$

$$-\varphi_J = a_{J\,0} \,\beta_{JJ} = -2,199, \qquad -\psi_1 = a_{J\,0} \,\beta_{1J} = -0,297.$$

$$\vartheta_1 = \vartheta_2 = 0$$
, $\vartheta_3 = -\frac{\prime_4}{l_3} \psi_1 = -0.371$, $\vartheta_4 = +0.297$.

Die Form der Matrix.

$$\begin{aligned} & \mathcal{M}_{2}^{(1)} = \mathcal{M}_{24}^{(1)} + \frac{3}{l_{1}^{2}} \varphi_{2} = +8,399, \qquad \mathcal{M}_{2}^{(2)} = \mathcal{M}_{24}^{(2)} + \frac{3}{l_{1}^{4}} \varphi_{2} = -12,076, \\ & \mathcal{M}_{2}^{(1)} = \frac{3}{l_{1}^{2}} (\varphi_{2} - \theta_{3}) = +1,928, \qquad \mathcal{M}_{2}^{(0)} = \frac{2}{l_{1}^{2}} (2 \varphi_{2} - 3 \theta_{4}) = +1,754, \\ & \mathcal{M}_{2}^{(0)} = \frac{2}{l_{1}^{2}} (\varphi_{2} - 3 \theta_{4}) = +0,654 \text{ mt.} \end{aligned}$$
4. Belastung des Stabes 2 durch $P_{1} = 31$ (Abb. 304b).

$$& \mathcal{M}_{2}^{(0)} = -5,760, \qquad a_{20} = -1 \tilde{\mathcal{M}}_{20}^{(0)} = +5,76, \qquad a_{40} = 0, \\ & \varphi_{1} = +1,469, \qquad \psi_{1} = +0,198, \qquad \theta_{1} = \theta_{2} = 0, \qquad \theta_{3} = -0,247, \qquad \theta_{4} = +0,198, \\ & \mathcal{M}_{1}^{(1)} = \frac{3}{l_{1}^{2}} (\varphi_{2} - \theta_{1}) = +1,102, \qquad \mathcal{M}_{2}^{(0)} = \mathcal{M}_{20}^{(2)} + \frac{3}{l_{2}^{2}} \varphi_{2} = -3,557 \text{ mt.} \\ & \mathcal{M}_{1}^{(0)} = +1,287, \qquad \mathcal{M}_{1}^{(0)} = +1,172, \qquad \mathcal{M}_{2}^{(0)} = +0,438. \end{aligned}$$

a Bieganesonemte infolge p.
b Bieganesonemte infolge P.
c) Bieganesonemete infolge P.
c

$$\begin{split} \vartheta_1 &= -1,050, \qquad \vartheta_2 = +0,630, \qquad \vartheta_3 = -\frac{l_4}{l_3} \, \psi_1 = -0,007, \qquad \vartheta_4 = +0,005. \\ M_J^{(1)} &= \frac{3}{l_1'} \, (\varphi_J - \vartheta_1) = +0,818, \qquad M_J^{(2)} = \frac{3}{l_2'} \, (\varphi_J - \vartheta_2) = -0,885 \, \text{mt}, \\ M_J^{(3)} &= \frac{3}{l_3'} \, (\varphi_J - \vartheta_3) = +0,035, \qquad M_J^{(4)} = \frac{2}{l_4'} \, (2 \, \varphi_J - 3 \, \vartheta_4) = +0,032, \\ M_D^{(4)} &= \frac{2}{l_4'} \, (\varphi_J - 3 \, \vartheta_4) = +0,012 \, \text{mt}. \end{split}$$

BIBLIOTHEK PADERBORN

328

Das Stabwerk mit geraden Stäben.





a) Biegungsmomente infolge t.
 b) Biegungsmomente infolge dt.
 c) Biegungsmomente infolge d xd, d yd.
 Abb. 305.

8. Verschiebung des Stützpunktes d um $\Delta x_d = -0,001$ m und $\Delta y_d = +0,002$ m (Abb. 305 c).

$$\begin{split} \vartheta_{1s} &= + E J_{e} \frac{\Delta y_{d}}{l_{1}} = + 2,800, \qquad \vartheta_{2s} = -E J_{e} \frac{\Delta y_{d}}{l_{2}} = -1,680, \\ \vartheta_{4s} &= -E J_{e} \frac{\Delta x_{d}}{l_{4}} = +1,680, \\ a_{Js} &= -i \left(-\frac{3}{l'_{1}} \vartheta_{1s} - \frac{3}{l'_{2}} \vartheta_{2s} - \frac{6}{l'_{4}} \vartheta_{4s} \right) \Longrightarrow + 2,100, \qquad a_{1s} = i \left(-\frac{12}{l'_{4}} \vartheta_{4s} \right) = -5,040, \\ \varphi_{J} &= +0,362, \qquad \psi_{1} = -1,160. \\ \vartheta_{1} &= \vartheta_{1s} = +2,800, \qquad \vartheta_{2} = \vartheta_{2s} = -1,680, \qquad \vartheta_{3} = \vartheta_{31} \psi_{1} = +1,450, \\ \vartheta_{4} &= \vartheta_{4s} + \vartheta_{41} \psi_{1} = +0,520, \\ M_{J}^{(1)} &= -1,828, \qquad M_{J}^{(2)} = +3,063, \qquad M_{J}^{(3)} = -0,816 \text{ mt}, \\ M_{J}^{(4)} &= -0,418, \qquad M_{D}^{(4)} = -0,599. \end{split}$$

Durchgehender Träger mit elastisch drehbaren Stützen. $\psi_c = 0$.

1. Geometrische Größen (alle Zahlen mit den Einheiten m und t), Abb. 306: Trägheitsmoment der Riegel: $J_r = 0,120 \text{ m}^4$; Trägheitsmoment der Pfosten: $J_s = 0,240 \text{ m}^4$; $J_e = J_r = 0,120$; $l'_1 = 14,0$; $l'_3 = l'_5 = l'_7 = 12,5$; $l'_9 = 8,325$; $l'_2 = l'_4 = l'_6 = l'_8 = 5,5$.



2. Überzählige Größen und statische Bedingungsgleichungen. Überzählige: φ_A , φ_B , φ_O , φ_D .

Matrix der	statischen	Bedingungen:
------------	------------	--------------

	<i>\\$</i> ▲	φ_B	90	φ_D		12 2 4
А	aAA	a _{AB}	•		a10	$a_{AA} = -i\left(\frac{3}{l_1'} + \frac{3}{l_2'} + \frac{4}{l_3'}\right) = -1,079712,$
В	a _{BA}	a _{BB}	aBC		aBO	$a_{AB} = a_{BC} = a_{CD} = -i\frac{2}{l_a^{\prime}} = -0.160000,$
С	•	a _{BO}	a00	aoD	a004	$a_{BB} = a_{\sigma \sigma} = -i\left(\frac{4}{l'_{*}} + \frac{3}{l'_{*}} + \frac{4}{l'_{*}}\right) = -1,185454,$
D	•	•	agd	a _{DD}	aDO	$a_{DD} = -i\left(\frac{4}{\nu} + \frac{3}{\nu} + \frac{3}{\nu}\right) = -1,225814.$
			-			$\begin{pmatrix} l'_{7} & l'_{8} & l'_{9} \end{pmatrix}$

	φA	φ_B	φo	ФD
A	- 1,079712	- 0,160000		
R	- 0,160000	- 1,185454	- 0,160000	
с		- 0,160000	- 1,185454	- 0,160000
D			- 0,160000	- 1,225814

3. Auflösung durch Entwicklung von β_{44} und β_{11} nach einem Kettenbruch:

 $\begin{aligned} \varkappa_{AB} &= \frac{a_{BA}}{a_{AA}} = + \ 0,148188; \qquad a_{BB}^{(1)} = a_{BB} - a_{AB} \varkappa_{AB} = - \ 1,161744, \\ \varkappa_{B0} &= \frac{a_{0B}}{a_{BB}^{(1)}} = + \ 0,137724; \qquad a_{00}^{(2)} = a_{00} - a_{B0} \varkappa_{B0} = - \ 1,163418, \\ \varkappa_{0D} &= \frac{a_{D0}}{a_{00}^{(2)}} = + \ 0,137526; \qquad a_{DD}^{(3)} = a_{DD} - a_{0D} \varkappa_{0D} = - \ 1,203810, \\ \beta_{DD} &= \frac{1}{a_{DD}^{(3)}} = - \ 0,830696, \\ \varkappa_{D0} &= \frac{a_{0D}}{a_{DD}} = + \ 0,130526; \qquad a_{00}^{(1)} = a_{00} - a_{D0} \varkappa_{D0} = - \ 1,164570, \end{aligned}$

 $\begin{aligned} \varkappa_{OB} &= \frac{a_{BO}}{a_{OO}^{(1)}} = + \ 0,137390; \qquad a_{BB}^{(2)} = a_{BB} - a_{OB} \varkappa_{OB} = - \ 1,163472, \\ \varkappa_{BA} &= \frac{a_{AB}}{a_{BB}^{(2)}} = + \ 0,137519; \qquad a_{AA}^{(3)} = a_{AA} - a_{BA} \varkappa_{BA} = - \ 1,057709, \\ \beta_{AA} &= \frac{1}{a_{AA}^{(3)}} = - \ 0,945440. \end{aligned}$

Vorzahlen β_{JK} aBO a00 aDO a10 - 0,017863 + 0,002 332 + 0,130016 - 0,945 440 q1 0,148188 + 0,120 542 - 0,015734 - 0,877371 φ_B + 0,130016 - 0,137724 + 0,114242 - 0,875243 - 0,017863 + 0,120542 φo 0,137 526 + 0,114242 - 0,830696 - 0,015734 + 0,002332 φD

$$\varphi_J = -\sum \beta_{Jk} a_{k0}$$

4. Belastung durch Eigengewicht g = 2.0 t/m (Abb. 307a).

$$\begin{split} M^{(1)}_{A\,0} &= + \frac{g \, l_1^2}{8} = + \, 49,0000 \,, \qquad \qquad M^{(3)}_{A\,0} = - \frac{g \, l_2}{12} = - \, 26,0417 \,\,\mathrm{mt} \,, \\ M^{(3)}_{B\,0} &= - \, M^{(3)}_{B\,0} = \, M^{(5)}_{C\,0} = - \, M^{(7)}_{C\,0} = M^{(7)}_{D\,0} = + \, 26,0417 \,. \\ a_{A\,0} &= - \, \mathrm{i} \, \left(M^{(1)}_{A\,0} + \, M^{(3)}_{A\,0} \right) = - \, 22,9583 \,; \qquad a_{B\,0} = - \, \mathrm{i} \, \left(M^{(3)}_{B\,0} + \, M^{(5)}_{B\,0} \right) = 0 \,, \\ a_{C\,0} &= 0 \,; \qquad a_{D\,0} = - \, 26,0417 \,. \\ \varphi_A &= - \, 21,645 \,, \qquad \varphi_B = + \, 2,575 \,, \qquad \varphi_0 = + \, 2,565 \,, \qquad \varphi_D = - \, 21,579 \end{split}$$

Die Auflösung des Ansatzes.



 Belastung durch eine waagerechte Kraft W in 1,6 m Höhe über dem Knoten D (Abb. 307b).

	(1100.0010).
$M_{D}=1.6\ W$	$a_{D 0} = 1,6 W$
$\varphi_A = -0,003731 W$	$q_c = -0.182787 W$
$\varphi_B = +0.025174 W$	$\varphi_D = +1,329114 W$
$M_A^{(1)} = -0,000799W$	$M_{\sigma}^{(5)} = -0.054464 W$
$M_{A}^{(2)} = -0.002035 W$	$M_{\sigma}^{(6)} = -0.099702 W$
$M_A^{(3)} = +0,002833W$	$M_{\mathcal{O}}^{(7)} = +0,154166W$
$M_B^{(3)} = +0,007459W$	$M_D^{(7)} = + 0,396071 W$
$M_B^{(4)} = + 0,013731 W$	$M_D^{(8)} = +0,724971W$
$M_B^{(5)} = -0.021190 W$	$M_D^{(0)} = +0.478960 W \mathrm{mt}$.

40. Die Auflösung des Ansatzes.

Geometrisch bestimmtes Hauptsystem. Die (r + f) linearen Gleichungen des Ansatzes $\delta A_J = 0$, $\delta A_c = 0$ werden mit dem Gaußschen Algorithmus (Abschnitt 29) aufgelöst. Die Rechnung ist formal einfach, aber bei einer größeren Anzahl von Unbekannten zeitraubend und durch ungünstige Fehlerfortpflanzung unter Umständen schwierig. Die Wurzeln des Ansatzes werden daher bei einzelnen Belastungsfällen oft schneller und zuverlässiger durch Iteration bestimmt (Abschnitt 30).

Um die Unbekannten auch bei zahlreichen Belastungsfällen in einfacher Weise anzugeben oder Einflußlinien der unbekannten Verschiebungen und Anschlußkräfte aufzuzeichnen, werden die Vorzahlen β_{JH} , $\beta_{c\,b}$ der zu a_{JH} , $a_{c\,b}$ konjugierten Matrix berechnet (Abschn. 25). Damit ist

$$-\varphi_{J} = \sum \beta_{JH} a_{H0} + \sum \beta_{Jb} a_{b0}, \qquad (H = 1 \dots N, \ b = 1 \dots f), \\ -\psi_{c} = \sum \beta_{cH} a_{H0} + \sum \beta_{cb} a_{b0}, \qquad (H = 1 \dots N, \ b = 1 \dots f).$$
(542)