

Lehrbuch der ebenen Trigonometrie

Hartl, Hans
Wien [u.a.], 1906

Funktionen negativer Winkel.

urn:nbn:de:hbz:466:1-76733

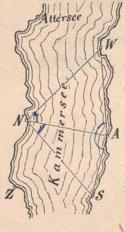


Fig. 101.

7. Am öftlichen Ufer des Kammersees (Fig. 101) wurben den drei Uferpunkte, bei Weheregg (W), Alexenau (A) und Sees Leithen (S) markiert, deren Entfernungen: $WA = 3000 \, m$ und $AS = 1950 \, m$ betrugen, während $WAS = 163^{\circ} \, 41' \, 52''$ ermittelt wurde. Bon dem am westlichen Sees Ufer bei Nußdorf gelegenen Userpunkte N wurden mittels Meßsinstrumentes die Winkel: $WNA = 57^{\circ} \, 28' \, 10''$ und $ANS = 35^{\circ} \, 56' \, 14''$ bestimmt.

Man berechne die Entfernungen NW, NA und NS.

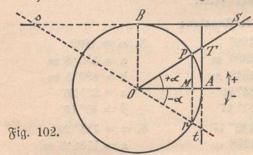
8. Bon einem beim Orte Attersee gelegenen Userpunkte erscheinen die Strecken WA und AS unter den Winkeln $\alpha=33^{\circ}$ 50' 31" und $\beta=12^{\circ}$ 50' 19"; von einem bei Zell (Z) markiertem Userpunkte ergaben die Messungen: ${\prec}$ AZW = 30° 26' 29", ${\prec}$ SZA = 35° 27' 23". Man bestimme die Entsernungen der Userpunkte Attersee und Zell von den Userpunkten W, A und S.

Resultate.

			TANK MARKATANAN		
1.	$PA = 1380 \ m$	2.	PA = 2849.5 m	3.	PA = 880.44 m
	PB = 2501.2 m		PB = 2923.9 m		$PB = 525.42 \ m$
	PC = 1359.7 m		PC = 2167.2 m		$PC = 560.81 \ m$
4.	$PA = 822.56 \ m$	5.	$PA = 1231.3 \ m$	6.	PA = 1744.2 m
	PB = 703.54 m		$PB = 3464 \ m$		PB = 1800.5 m
	PC = 666.45 m		PC = 1706.3 m		PC = 1706.5 m
7.	NW = 3412.5 m	8.	$\mathbf{AW} = 2690 \ m$	9.	ZW = 5358 m
	NA = 2685 m		AA = 4833 m		ZA = 3343 m
	NS = 3322.5 m		AS = 6340 m		ZS = 2518 m

Funktionen negativer Winkel.

§ 40. Faßt man den Winkel als Maß der Drehung auf, welche man mit dem beweglichen Schenkel aus der Ruhelage OA



vorgenommen hat, so kann man außer der Größe dieser Drehung auch noch den Richtungssinn derselben in Betracht ziehen. Bezeichnet man eine Drehung im verkehrten Sinne der Uhrzeigersbewegung als positiv (+) so wird man eine Drehung im ents

gegengesetzten Sinne als negativ (—) bezeichnen müssen, und man gelangt so zu dem Begriffe positiver und negativer Winkel (Bögen).

So ist z. B. in Fig. $102.... \triangleleft AOt = - \triangleleft AOT$, und wenn wir letzteren mit (+a) bezeichnen, $\triangleleft AOt = -a$.

Aus der Fig. 102 ersieht man sofort, daß der bewegliche Schenkel des Winkels $(-\alpha)$ zusammenfällt mit dem beweglichen Schenkel des Winkels + $(360^{\circ}-\alpha)$, daß also die beiden Winkel: $(-\alpha)$ und $(360-\alpha)$ dieselben Funktionswerte besitzen müssen.

Es muß baher nach § 22

Funktion $(-\alpha)$ numerisch gleich derselben Funktion $(+\alpha)$ sein. und für die einzelnen Funktionen gilt, wie man überdies aus der Figur ersieht:

$$\sin(-a) = -\sin(+a)$$

$$\cos(-a) = +\cos(+a)$$

$$tg(-a) = -tg(+a)$$

$$\cot g(-a) = -\cot g(+a)$$

Wir wollen das Auftreten eines negativen Wintels an einem Beispiele zeigen.

$$\begin{array}{lll} \text{ Löst man das Dreied:} & \mathbf{a} = \mathbf{35.8} \ \textit{m}, & \mathbf{b} = \mathbf{48.9} \ \textit{m}, & \mathbf{C} = \mathbf{72^{\circ}} \ \mathbf{20'} \\ \text{mittels des Sates:} & (\mathbf{a} - \mathbf{b}) : (\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \operatorname{tg} \frac{\mathbf{A} - \mathbf{B}}{2} : \operatorname{tg} \frac{\mathbf{A} + \mathbf{B}}{2} & \operatorname{auf,} \\ \text{so erhält man} & \operatorname{tg} \frac{\mathbf{A} - \mathbf{B}}{2} = \frac{\mathbf{a} - \mathbf{b}}{\mathbf{a} + \mathbf{b}} \operatorname{tg} \frac{\mathbf{A} + \mathbf{B}}{2} = \frac{-13.1}{84.7} \operatorname{tg} \ 53^{\circ} \ 50' \ ^*) \\ & \operatorname{tg} \frac{\mathbf{A} - \mathbf{B}}{2} = -0.21158 \end{array}$$

D. h. $\operatorname{tg} \frac{A-B}{2}$ wird negativ. Da mun $\frac{A-B}{2}$ numerisch nicht größer als 90° sein kann, (warum?), so kann es nur negativ sein; d. h. A < B. Daß dies wirklich der Fall ist, erhellt aus den Angaben, nach denen a < b ist.

Die weitere Lösung ergibt:

$$\frac{A-B}{2} = -11^{\circ} 56' 47''.... \qquad (I)$$

$$\text{und} \quad \frac{A+B}{2} = 53^{\circ} 50'.... \qquad (II)$$

$$\text{baraus}: \quad \sphericalangle A = 41^{\circ} 53' 13'' \\ \quad \sphericalangle B = 65^{\circ} 46' 47'' \\ \text{und} \quad e = a \frac{\sin C}{\sin A} = 51 \cdot 09 \ m$$

^{*)} Bergleiche Notig zu § 29.

Beispiele.

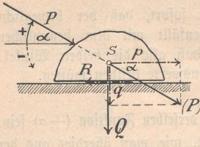
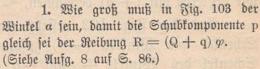


Fig. 103.



a)
$$P = 15 kg$$
 b) $P = 25 kg$ $Q = 66 kg$ $\varphi = 0.2$ $\varphi = 0.4$

e) $P = 18 kg$ $Q = 33.5 kg$ $\varphi = 0.6$

2. Auf einer ichiefen Gbene (Fig. 104) vom Neigungswinkel a liegt eine Laft vom Gewichte Q. Gine Rraft P foll unter einem Winkel & berart angebracht werden, daß die aus den Komponenten p1 und qi resultierende Schubfraft B = p1 - q1 gleich sei ber Rei= bung R = (q2 - p2) q. Wie groß muß β sein, wenn

a)
$$P = Q$$
 b) $Q = 2P$
 $\alpha = 30^{\circ}$ $\alpha = 20^{\circ}$
 $\varphi = 0.12$ $\varphi = 0.06$
c) $P = 2Q$
 $\alpha = 40^{\circ}$
 $\varphi = 0.73$

Resultate.

b) $\alpha = -10^{\circ} \, 27^{\circ} \, 25^{\circ}$ e) $\alpha = -14^{\circ} \, 12^{\circ} \, 19^{\circ} \, *)$

2. a)
$$\beta = -46^{\circ} \, 18' \, 50''$$
 b) $\beta = -33^{\circ} \, 5$

Fig. 104.

1. a) $a = -4^{\circ} 50' 35''$

b)
$$\beta = -33^{\circ} 52' 35''$$
 e) $\beta = -24^{\circ} 49' 51''$

Funttionen der Rreisbögen.

§ 41. So wie wir bisher die Funktionslinien dem Winkel a zugeordnet haben, so können wir sie auch als zu dem Bogen $\lambda = \widehat{\mathrm{AP}}$ (Fig. 105) gehörig betrachten, welcher Bogen ja gerade so viele Bogengrade besitzt, wie der Winkel a Winkelgrade hat.

^{*)} Die negativen Werte von a zeigen an, daß die Kraft P nicht, wie in Fig. 103 angenommen, nach abwärts, sondern nach aufwärts gerichtet sein muß.