



UNIVERSITÄTS-
BIBLIOTHEK
PADERBORN

Die Mechanik fester Körper

Blau, Ernst

Hannover, 1905

§ 60. Beispiele über die beschleunigt rotierender Bewegung starrer
Körper. Beispiele 226-234

[urn:nbn:de:hbz:466:1-76868](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:hbz:466:1-76868)

In dieser Gleichung sind $m = \frac{5,5}{9,81}$, $M = \frac{2}{9,81}$ und x der Weg, welchen ein Punkt eines Zapfenumfangs beschreibt, bis Ruhe eintritt.

Es folgt dann weiter

$$\frac{1}{2} \cdot (\pi n)^2 \cdot \left[\frac{5,5}{2 \cdot 9,81} \cdot 0,04^2 + \frac{2}{2 \cdot 9,81} \cdot (0,05^2 + 0,04^2) \right] = 0,03 \cdot 7,5 \cdot x$$

$$x = \frac{\pi^2 \cdot 1500^2 \cdot \left[\frac{5,5}{2 \cdot 9,81} \cdot 0,0016 + \frac{1}{9,81} \cdot 0,0041 \right]}{2 \cdot 900 \cdot 0,03 \cdot 7,5}$$

π^2 kann gegen 9,81 gekürzt werden, so daß sich ergibt

$$x = \frac{1500^2 \cdot [5,5 \cdot 0,0016 + 2 \cdot 0,0041]}{4 \cdot 900 \cdot 0,03 \cdot 7,5}$$

$$x = \frac{22\,500 \cdot 0,017}{36 \cdot 0,03 \cdot 7,5}$$

$$x \sim 47 \text{ m}$$

47 m ist der Weg einer gleichförmig verzögerten Bewegung

$$47 = \frac{c + v}{2} \cdot t = \frac{c}{2} \cdot t$$

$$47 = 0,5 \cdot \frac{0,015 \cdot \pi \cdot 1500}{60} \cdot t = 0,59 t$$

$$t \sim 80 \text{ Sek.} \sim 1 \text{ Min. } 20 \text{ Sek.}$$

§ 60. Beispiele über die beschleunigt rotierende Bewegung starrer Körper.

226. Ein horizontal und zentrisch gelagerter, voller, homogener Zylinder mit $r = 40$ cm Durchmesser und $G = 2000$ kg Gewicht wird durch eine Umfangskraft $P = 50$ kg angetrieben. Wie lange dauert es, bis er $n = 120$ Touren macht? $g \sim 10$ m.

α) Ohne Rücksicht auf die Zapfenreibung.

β) Mit Rücksicht auf dieselbe. — Zapfenreibungskoeffizient $\varphi = 0,1$. — Zapfendurchmesser $d = 60$ mm.

Auflösung ad a):

$$D = \varepsilon \cdot J$$

$$\varepsilon = \frac{50 \cdot 0,2}{2000} = \frac{10}{4} = 2,5$$

$$\frac{10 \cdot 2}{10 \cdot 2} \cdot 0,04$$

Die Bahnbeschleunigung ist $p = r \cdot \varepsilon = 0,2 \cdot 2,5 = 0,5$

$$\text{Dann } v = \frac{2 r \pi n}{60} = \frac{0,4 \pi n}{60} = \frac{0,4 \pi \cdot 120}{60}$$

$$v \sim 2,5 \text{ m}$$

$$2,5 = p \cdot t$$

$$t = \frac{2,5}{0,5}$$

$$t \sim 5 \text{ Sek.}$$

$$\text{ad b): } D = 50 \cdot 0,2 - \varphi \cdot 2000 \cdot 0,03 = 4$$

$$\varepsilon = \frac{4}{\frac{2000}{2 \cdot 10} \cdot 0,04} = \frac{4}{4} = 1$$

$$p = r \cdot \varepsilon = 0,2 \cdot 1 = 0,2$$

$$v = \frac{2 r \pi n}{60} \sim 2,5 \text{ m}$$

$$2,5 = p \cdot t$$

$$t = \frac{2,5}{0,2}$$

$$t \sim 12,5 \text{ Sek.}$$

227. Um einen Kreiszyylinder vom Halbmesser r , der sich um eine horizontale Achse reibungsfrei drehen kann, ist ein Faden geschlungen, der an seinem freien Ende ein Gewicht $G = mg$ trägt. Welche Fadenspannung, Winkelbeschleunigung entstehen, welche Endgeschwindigkeit hat das Gewicht, wenn es die Höhe h gefallen ist, und welche Zeit ist hierzu nötig? Der Zylinder habe das Trägheitsmoment J . — Fig. 186.

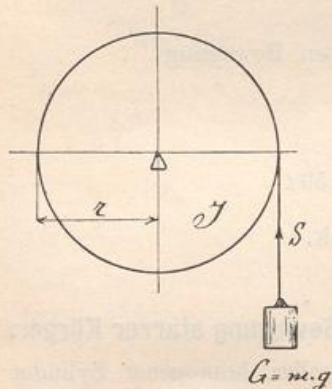


Fig. 186.

Auflösung: Das Gewicht G ruft im Faden die Spannung S hervor. Letztere bewirkt, da sie konstant ist, eine gleichförmig beschleunigte, rotierende Bewegung des Zylinders. Die Winkelbeschleunigung desselben ε wird daher aus

$$S \cdot r = \varepsilon \cdot J$$

$$\varepsilon = \frac{S \cdot r}{J}$$

Die Kraft $(G - S)$ beschleunigt die Masse m , so daß deren Beschleunigung

$$p = \frac{G - S}{m} = r \cdot \varepsilon$$

wird. Somit ist

$$\varepsilon = \frac{G - S}{m r} = \frac{S \cdot r}{J}$$

$$(G - S) \cdot J = m S \cdot r^2$$

$$G \cdot J - S \cdot J = m S \cdot r^2$$

$$S(m r^2 + J) = G \cdot J$$

$$S = \frac{G \cdot J}{m r^2 + J}$$

$$\varepsilon = \frac{S \cdot r}{J} = \frac{G \cdot J}{m r^2 + J} \cdot \frac{r}{J}, \text{ d. h.}$$

$$\varepsilon = \frac{G \cdot r}{m r^2 + J}$$

Laut Satz von der Energie in § 49 ist weiter

$$A = G \cdot h = J \frac{\omega^2}{2} + \frac{mv^2}{2}$$

$$G \cdot h = J \frac{v^2}{2r^2} + m \frac{v^2}{2}$$

$$G \cdot h = \frac{v^2}{2r^2} (J + mr^2)$$

$$v = r \cdot \sqrt{\frac{2Gh}{J + mr^2}}$$

$$p = r \cdot \varepsilon = r \cdot \frac{G \cdot r}{mr^2 + J} = \frac{G \cdot r^2}{J + mr^2} \quad \text{und} \quad v = p \cdot t$$

$$t = \frac{v}{p} = \frac{r \cdot \sqrt{\frac{2Gh}{J + mr^2}}}{\frac{G \cdot r^2}{J + mr^2}}$$

$$t = \frac{r \cdot \sqrt{2Gh(J + mr^2)}}{G \cdot r^2}$$

$$t = \frac{\sqrt{2Gh(J + mr^2)}}{G \cdot r}$$

$$t = \sqrt{\frac{2h(J + mr^2)}{G \cdot r}}$$

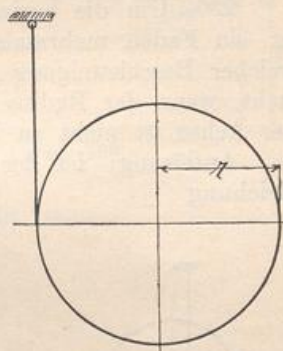


Fig. 187.

228. Wie groß müßte G sein, damit die Fallbeschleunigung $p = \frac{g}{2}$ werde?

Auflösung:
$$p = \frac{G \cdot r^2}{J + mr^2} = \frac{G \cdot r^2}{J + \frac{G}{g} \cdot r^2} = \frac{g}{2}$$

$$2G \cdot r^2 = J \cdot g + \frac{G}{g} r^2 \cdot g$$

$$Gr^2 = Jg$$

$$G = \frac{J \cdot g}{r^2}$$

229. Um einen Zylinder ist ein Faden mehrmals gewickelt und dessen freies Ende aufgehängt. Mit welcher Beschleunigung fällt der Zylinder und wie groß ist die Spannung im Faden? Fig. 187.

Auflösung: Die Energie des Zylinders nach Fallen um die Höhe h ist

$$mgh = \frac{mv^2}{2} + \frac{J\omega^2}{2} = \frac{mv^2}{2} + \frac{mr^2}{2} \cdot \frac{(v/r)^2}{2} = \frac{3}{4}mv^2$$

$$mgh = \frac{3}{4}mv^2$$

$$v = \sqrt{2 \cdot \left(\frac{2}{3}g\right)h}$$

$$p = \frac{2}{3}g \dots \dots \dots (224)$$

d. h. der Zylinder fällt mit einer Beschleunigung, welche gleich $\frac{2}{3}$ der Erdbeschleunigung ist. Ursache dafür ist der Drehungszwang des Zylinders.

$$\text{Nun ist } \varepsilon = \frac{2}{3} \cdot \frac{g}{r} = \frac{M}{J} = \frac{S \cdot r}{m r^2}$$

$$\text{woraus } S = \frac{2}{3} \cdot \frac{g}{r} \cdot \frac{m r^2}{2} \cdot \frac{1}{r} \text{ folgt.}$$

$$S = \frac{G}{3} \dots \dots \dots (225)$$

d. h. die Fadenspannung ist gleich dem dritten Teil des Zylindergewichtes.

230. Um die horizontale Achse eines Zylinders mit dem Gewichte Gkg ist ein Faden mehrmals gewickelt und dessen freies Ende aufgehängt. Mit welcher Beschleunigung p fällt der Zylinder und welche Fadenspannung entsteht, wenn der Radius der Achse ϱ und der des Zylinders r ist? Die Masse der Achse ist nicht zu berücksichtigen. — Fig. 188.

Auflösung: Ist der Zylinder die Höhe h gefallen, so lautet die Arbeitsgleichung

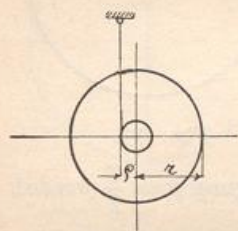


Fig. 188.

$$G \cdot h = \frac{m v^2}{2} + \frac{\omega^2}{2} \cdot J$$

$$G \cdot h = \frac{G}{g} \cdot \frac{v^2}{2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{v^2}{\varrho^2} \cdot \frac{G}{2g} r^2$$

$$gh = \frac{1}{2} v^2 + \frac{1}{4} \cdot \frac{v^2}{\varrho^2} \cdot r^2 = v^2 \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{4} \cdot \frac{r^2}{\varrho^2} \right)$$

$$gh = v^2 \frac{r^2 + 2\varrho^2}{4\varrho^2}$$

$$v = \sqrt{\frac{4\varrho^2 \cdot gh}{r^2 + 2\varrho^2}}$$

$$v = \sqrt{2 \left(\frac{2\varrho^2}{r^2 + 2\varrho^2} g \right) h}$$

Die Beschleunigung, mit welcher der Zylinder fällt, wird also

$$p = \frac{2\varrho^2}{r^2 + 2\varrho^2} \cdot g \dots \dots \dots (226)$$

Wäre z. B. $r = 4\varrho$, so würde folgen $p = \frac{2\varrho^2}{18\varrho^2} \cdot g = \frac{1}{9}g$; der Zylinder würde dann neunmal so langsam fallen, als wenn er frei fiel.

Die Winkelbeschleunigung des Zylinders wird dann

$$\varepsilon = \frac{p}{\varrho} = \frac{2\varrho^2}{r^2 + 2\varrho^2} \cdot g = \frac{D}{J}$$

$$\frac{2\varrho^2}{r^2 + 2\varrho^2} \cdot g = \frac{S \cdot \varrho}{m r^2}$$

$$S = \frac{m r^2 \cdot \varrho}{r^2 + 2\varrho^2} \cdot g$$

Da $mg = G$ ist, wird somit

$$S = G \cdot \frac{r^2}{r^2 + 2\rho^2} \dots \dots \dots (227)$$

Für $r = 4\rho$ wird $S = \frac{8}{9} G$, d. h. größer als im vorigen Falle.

231. Um einen Zylinder ist ein Faden gewickelt und dessen ablaufendes Ende am höchsten Punkte einer h Meter hohen und mit dem Horizonte den Winkel α bildenden schiefen Ebene befestigt. Mit welcher Beschleunigung rollt der Zylinder die schiefe Ebene herunter und wie groß ist die entstehende Fadenspannung? Fig. 189.

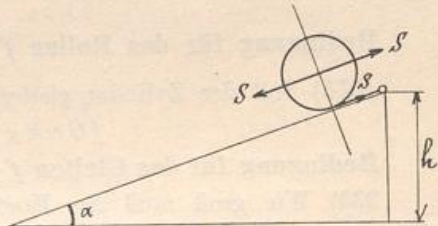


Fig. 189.

Auflösung: Man denke sich im Zylindermittel zwei entgegengesetzt gleiche Kräfte S angebracht. Die nach abwärts wirkende gibt mit der Fadenspannung S das den Zylinder nach abwärts rollende Kräftepaar, die nach aufwärts wirkende verringert die Wirkung von $G \sin \alpha$. — Laut Beschleunigungsgesetz gilt dann

$$G \sin \alpha - S = \frac{G}{g} \cdot r \varepsilon,$$

hierzu $S \cdot r = \varepsilon \cdot J$

Aus letzterer Gleichung ergibt sich

$$S = \frac{\varepsilon \cdot J}{r}$$

Wird dieser Wert in die obere Gleichung substituiert, so erhält man

$$G \sin \alpha - \frac{\varepsilon \cdot J}{r} = \frac{G}{g} \cdot r \varepsilon$$

$$G \sin \alpha = \varepsilon \left(\frac{G}{g} \cdot r + \frac{J}{r} \right)$$

$$G \sin \alpha = \varepsilon \cdot G \left(\frac{r}{g} + \frac{1}{r} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{g} r^2 \right)$$

$$\sin \alpha = \varepsilon \left(\frac{r}{g} + \frac{r}{2g} \right)$$

$$g \sin \alpha = \varepsilon \cdot \frac{3}{2} r$$

$$r \cdot \varepsilon = \frac{2}{3} g \sin \alpha$$

$$p = \frac{2}{3} g \sin \alpha \dots \dots \dots (228)$$

$$S = \frac{\frac{2}{3} g \sin \alpha \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{G}{g} r^2}{r^2}$$

$$S = \frac{G}{3} \sin \alpha \dots \dots \dots (229)$$

232. Wie lauten die Bedingungen dafür, daß ein Zylinder von einer unter dem Winkel α gegen den Horizont geneigten Ebene a) herunterrolle, b) heruntergleite, wenn der Koeffizient der gleitenden Reibung f ist?

Auflösungen: *Ad a)* Genau so wie in der vorhergehenden Aufgabe die Fadenspannung S die drehende Bewegung des Zylinders zustande gebracht hat, wird hier das Rollen desselben durch die Reibung zwischen ihm und der schiefen Ebene bewirkt, wenn die Beziehung besteht,

$$f G \cos \alpha \geq \frac{G}{3} \sin \alpha$$

Bedingung für das Rollen $f \geq \frac{1}{3} \operatorname{tg} \alpha \dots \dots \dots (230)$

Ad b) Soll der Zylinder gleiten, so muß die Beziehung lauten

$$f G \cos \alpha \leq G \sin \alpha$$

Bedingung für das Gleiten $f \leq \operatorname{tg} \alpha \dots \dots \dots (230a)$

233) Wie groß muß der Koeffizient der gleitenden Reibung mindestens sein, damit der in Fig. 190 gezeichnete Zylinder mit seinen beiden Endzapfen auf 2 unter Winkel α gegen den Horizont geneigten Ebenen herabrolle?

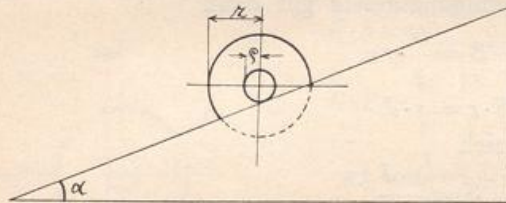


Fig. 190.

Auflösung: Man denke sich um die Zapfen je einen Faden gewickelt und deren freie Enden befestigt. Die in beiden letzteren entstehenden Spannungen seien zusammen S . — Dann gelten wieder die Gleichungen

$$G \cdot \sin \alpha - S = \frac{G}{g} \cdot \varrho \varepsilon$$

$$\text{und } S \cdot \varrho = \varepsilon \cdot J$$

Es handelt sich um die Bestimmung von S .

$$\varepsilon = \frac{S \cdot \varrho}{J}$$

$$G \cdot \sin \alpha - S = \frac{G}{g} \cdot \varrho \cdot \frac{S \cdot \varrho}{J}$$

$$G \cdot \sin \alpha - S = \frac{G}{g} \cdot \varrho^2 \cdot \frac{S}{\frac{J}{2g} \cdot r^2}$$

$$G \sin \alpha = S + S \cdot \frac{2 \varrho^2}{r^2} = S \left(1 + \frac{2 \varrho^2}{r^2} \right)$$

$$G \sin \alpha = S \cdot \frac{r^2 + 2 \varrho^2}{r^2}$$

$$S = \frac{r^2 \cdot \sin \alpha}{r^2 + 2 \varrho^2} \cdot G$$

Die Bedingung für das Rollen ist nun

$$\frac{r^2 \sin \alpha}{r^2 + 2 \varrho^2} \cdot G \geq f \cdot G \cos \alpha$$

$$f \leq \frac{r^2}{r^2 + 2 \varrho^2} \cdot \operatorname{tg} \alpha$$