



UNIVERSITÄTS-  
BIBLIOTHEK  
PADERBORN

# Formelsammlung und Repetitorium der Mathematik

**Bürklen, O. Th.**

**Leipzig, 1896**

§ 85. Koordinaten- und Grössenbezeichnungen.

---

[urn:nbn:de:hbz:466:1-78595](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:hbz:466:1-78595)

## II. Geometrie des Raums.

### § 85. Koordinaten-\*) und Grössenbeziehungen.

O Ursprung, P ein Punkt im Raum,  $OP = r$ ;  
 $\alpha, \beta, \gamma$  Winkel der OP mit den positiven Teilen der  
 Koordinatenachsen;  $x, y, z$  die Koordinaten von P.

1. Ein Punkt. Die Koordinaten des Punktes P  
 sind die Projektionen von OP auf die Axen:

$$x = r \cos \alpha, y = r \cos \beta, z = r \cos \gamma,$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1.$$

2. Zwei Punkte.  $(x_1, y_1, z_1)$  und  $(x_2, y_2, z_2)$ .

$$OP_1 = r_1, OP_2 = r_2;$$

$$\begin{aligned} \cos(r_1, r_2) &= \cos \alpha_1 \cos \alpha_2 + \cos \beta_1 \cos \beta_2 + \cos \gamma_1 \cos \gamma_2 \\ &= \frac{x_1 x_2 + y_1 y_2 + z_1 z_2}{r_1 r_2}. \end{aligned}$$

Stehen  $r_1$  und  $r_2$  senkrecht aufeinander, so ist

$$\cos \alpha_1 \cos \alpha_2 + \cos \beta_1 \cos \beta_2 + \cos \gamma_1 \cos \gamma_2 = 0.$$

Entfernung  $e = (x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2$ .

Für Punkt  $(x, y, z)$ , der  $P_1 P_2$  im Verhältnis  $m : n$   
 teilt ( $P_1 P : P P_2 = m : n$ ), ist

$$x = \frac{n x_1 + m x_2}{m + n}; y = \frac{n y_1 + m y_2}{m + n}; z = \frac{n z_1 + m z_2}{m + n}.$$

3. Projektionen. Ist  $l$  eine Strecke,  $f$  eine  
 Fläche, sind ferner  $l_1, l_2, l_3$ , bzw.  $f_1, f_2, f_3$  ihre Pro-  
 jektionen auf die Koordinatenebenen, so ist

$$1. l_1^2 + l_2^2 + l_3^2 = 2 l^2.$$

$$2. f_1^2 + f_2^2 + f_3^2 = f^2.$$

$f_1 = f \cos \alpha, f_2 = f \cos \beta, f_3 = f \cos \gamma$ ;  $\alpha, \beta, \gamma$  Neigungs-  
 winkel der  $f$  gegen die Koordinatenebenen.

\*) Es sind stets, wofern nichts anders bemerkt ist, rechtwinklige  
 Koordinaten vorausgesetzt.

4. Inhalt  $V$  der dreiseitigen Pyramide.

1. Eine Ecke im Ursprung, die drei andern Ecken sind  $(x_1, y_1, z_1)$ ,  $(x_2, y_2, z_2)$ ,  $(x_3, y_3, z_3)$ .

$$V = \frac{1}{6} [x_1(y_2 z_3 - y_3 z_2) + x_2(y_3 z_1 - y_1 z_3) + x_3(y_1 z_2 - y_2 z_1)]$$

$$= \frac{1}{6} \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}.$$

2. Liegt die erste Ecke nicht im Ursprung, sondern im Punkt  $(x, y, z)$ , so ergibt sich  $V$ , indem man das Koordinatensystem parallel verschiebt, so dass der Ursprung mit  $(x, y, z)$  zusammenfällt; man hat alsdann im vorigen Ausdruck

statt  $x_1, y_1, z_1$  zu setzen  $x_1 - x, y_1 - y, z_1 - z$

Liegt  $(x, y, z)$  in derselben Ebene\* mit den drei übrigen Punkten, so ist  $V = 0$ ; dies ist die Gleichung der Ebene durch jene drei Punkte.

## § 86. Aenderung des Koordinatensystemes.

1. Parallele Verschiebung der Axen;  $a, b, c$  Koordinaten des neuen Ursprungs.

$$x = a + x', \quad y = b + y', \quad z = c + z'.$$

2. Drehung um den Ursprung.

$OX'$  bilde mit  $OX, OY, OZ$  die Winkel  $\alpha_1, \beta_1, \gamma_1$   
 $OY'$  " " " " " " "  $\alpha_2, \beta_2, \gamma_2$   
 $OZ'$  " " " " " " "  $\alpha_3, \beta_3, \gamma_3$ .

Schreibt man der Kürze halber die Buchstaben der Winkel für ihre Cosinus, so ist:

$$\begin{aligned} x &= \alpha_1 x' + \alpha_2 y' + \alpha_3 z' & x' &= \alpha_1 x + \beta_1 y + \gamma_1 z \\ y &= \beta_1 x' + \beta_2 y' + \beta_3 z' & y' &= \alpha_2 x + \beta_2 y + \gamma_2 z \\ z &= \gamma_1 x' + \gamma_2 y' + \gamma_3 z' & z' &= \alpha_3 x + \beta_3 y + \gamma_3 z. \end{aligned}$$

Zwischen den Cosinus bestehen die Beziehungen