



UNIVERSITÄTS-
BIBLIOTHEK
PADERBORN

Handbuch der Vermessungskunde

Jordan, Wilhelm

Stuttgart, 1895

§ 50. Trennung der Ausgleichung in zwei Teile, und erste Ausgleichung

[urn:nbn:de:hbz:466:1-83060](https://nbn-resolving.org/urn:nbn:de:hbz:466:1-83060)

$$\left. \begin{array}{l} n > u - r \quad \text{und} \quad u > r \\ (n = 4, \quad u = 3, \quad r = 2) \end{array} \right\} \quad (2)$$

Ausgleichungsprinzip:

$$[v v] = v_1^2 + v_2^2 + v_3^2 + v_4^2 = \text{Minimum} \quad (4)$$

Wenn man die Fehlergleichungen (1) ohne Rücksicht auf die Bedingungen-
gleichungen (2) für sich behandelt, so geben sie die Normalgleichungen:

$$\left. \begin{array}{l} [a a] x_0 + [a b] y_0 + [a c] z_0 + [a l] = 0 \\ [a b] x_0 + [b b] y_0 + [b c] z_0 + [b l] = 0 \\ [a c] x_0 + [b c] y_0 + [c c] z_0 + [c l] = 0 \end{array} \right\} \quad (5)$$

Wir haben dabei $x_0 y_0 z_0$ geschrieben, zur Unterscheidung von denjenigen
Ergebnissen $x y z$, welche man durch die Gesamtausgleichung erhalten wird.

Diese Gleichungen (5) löst man nach $x_0 y_0 z_0$ auf, und zugleich kann man
alle Gewichts-Coefficienten $[a a]$ $[a b]$ u. s. w. nach § 28. oder § 33. bestimmen;
diese Gewichts-Coefficienten werden im zweiten Teil der Ausgleichung gebraucht
werden.

Die $x y z$ denken wir in je zwei Teile zerlegt:

$$x = x_0 + \delta x \quad y = y_0 + \delta y \quad z = z_0 + \delta z \quad (6)$$

Damit nimmt eine einzelne Fehlergleichung:

$$v = a x + b y + c z + l$$

folgende Form an:

$$\begin{aligned} v &= a(x_0 + \delta x) + b(y_0 + \delta y) + c(z_0 + \delta z) + l \\ v &= \underbrace{a x_0 + b y_0 + c z_0 + l}_{v'} + \underbrace{a \delta x + b \delta y + c \delta z}_{v''} \\ v &= v' + v'' \end{aligned}$$

d. h. für den ersten Teil der Ausgleichung hat man:

$$v' = a x_0 + b y_0 + c z_0 + l \quad (7)$$

und für den zweiten Teil der Ausgleichung:

$$v'' = a \delta x + b \delta y + c \delta z \quad (8)$$

für beide Ausgleichungen zusammen:

$$v = v' + v'' \quad (9)$$

Hiernach ist:

$$[v v] = [v' v'] + [v'' v''] + 2[v' v''] \quad (10)$$

Hievon ist aber $[v' v''] = 0$, wie sich leicht beweist, indem man (8) mit v'
multipliziert:

$$[v' v''] = [a v'] (1) + [b v'] (2) + [c v'] (3) \quad (11)$$

Es ist aber nach (7) und (5):

$$[a v'] = [a a] x_0 + [a b] y_0 + [a c] z_0 + [a l] = 0$$

und ebenso sind $[b v'] = 0$ und $[c v'] = 0$, also im ganzen $[v' v''] = 0$, und (10) redu-
ziert sich auf:

$$[v v] = [v' v'] + [v'' v''] \quad (12)$$

Nachdem somit die Summe $[v v]$, deren Minimum erzielt werden soll, in zwei
Teile $[v' v']$ und $[v'' v'']$ zerlegt ist, von denen der erste Teil $[v' v']$ bereits ein rela-
tives Minimum ist, handelt es sich nur noch darum, auch den zweiten Teil $[v'' v'']$
möglichst klein zu machen.

Da $x y z$ die unabhängigen Unbekannten der Ausgleichung sind, bestehen nach (4) die Bedingungen:

$$\frac{\partial [v v]}{\partial x} = 0 \quad \frac{\partial [v v]}{\partial y} = 0 \quad \frac{\partial [v v]}{\partial z} = 0 \quad (13)$$

Betrachten wir die erste Bedingung näher, so kann man sie so schreiben:

$$\frac{\partial [v v]}{\partial x} = \frac{\partial ([v' v'] + [v'' v''])}{\partial (x_0 + \delta x)} = 0$$

x_0 ist eine Näherungsannahme des ersten Teils, welche für den zweiten Teil als konstant gilt, folglich für den zweiten Teil:

$$0 = \frac{\partial ([v' v'] + [v'' v''])}{\partial \delta x} = \frac{\partial [v' v']}{\partial \delta x} + \frac{\partial [v'' v'']}{\partial \delta x} \quad (14)$$

Der erste Teil giebt $\delta x = 0$, denn das Minimum von $[v' v']$ wurde eben dadurch erzielt, dass $x = x_0$, also $\delta x = 0$ gemacht wurde. Gleiches gilt bei y und z , es bleibt also nur noch das Schlussglied von (14) gleich Null zu machen, oder zugleich mit y und z :

$$0 = \frac{\partial [v'' v'']}{\partial \delta x} \quad 0 = \frac{\partial [v'' v'']}{\partial \delta y} \quad 0 = \frac{\partial [v'' v'']}{\partial \delta z} \quad (15)$$

d. h. in Worten: Der zweite Teil der Ausgleichung wird von dem ersten Teil unabhängig, es sind aber die Beziehungen, welche zwischen den v'' und den $\delta x, \delta y, \delta z$ bestehen, zu berücksichtigen.

Die Trennung der $x y z$ in $x_0 + \delta x, y_0 + \delta y, z_0 + \delta z$ lässt sich auch in den Bedingungsgleichungen (2) ausdrücken. Diese geben nämlich:

$$\left. \begin{aligned} A_0 + A_1(x_0 + \delta x) + A_2(y_0 + \delta y) + A_3(z_0 + \delta z) &= 0 \\ B_0 + B_1(x_0 + \delta x) + B_2(y_0 + \delta y) + B_3(z_0 + \delta z) &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (16)$$

Setzt man also:

$$\left. \begin{aligned} A_0 + A_1 x_0 + A_2 y_0 + A_3 z_0 &= w_1 \\ B_0 + B_1 x_0 + B_2 y_0 + B_3 z_0 &= w_2 \end{aligned} \right\} \quad (17)$$

so ergibt die Vergleichung von (16) mit (2):

$$\left. \begin{aligned} A_1 \delta x + A_2 \delta y + A_3 \delta z + w_1 &= 0 \\ B_1 \delta x + B_2 \delta y + B_3 \delta z + w_2 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (18)$$

Das sind die Bedingungsgleichungen für den zweiten Teil der Ausgleichung, zu dem wir nun übergehen.

§ 51. Korrelatenausgleichung des zweiten Teils.

Wir haben uns überzeugt, dass $[v'' v''] = \text{Minimum}$ zu machen ist mit den Nebenbedingungen:

$$\left. \begin{aligned} A_1 \delta x + A_2 \delta y + A_3 \delta z + w_1 &= 0 \\ B_1 \delta x + B_2 \delta y + B_3 \delta z + w_2 &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

Wenn diese Bedingungsgleichungen (1) sich statt auf die Verbesserungen $\delta x, \delta y, \delta z$ direkt auf die v'' bezögen, so würde man nach der Korrelatenmethode kurz so verfahren:

$$\left. \begin{aligned} [A A] k_1 + [A B] k_2 + w_1 &= 0 \\ [A B] k_1 + [B B] k_2 + w_2 &= 0 \end{aligned} \right\}$$

Dieses ist aber nicht der Fall, die $\delta x, \delta y, \delta z$ stehen vielmehr zu den v'' in ähnlichen Beziehungen wie die $x_0 y_0 z_0$ zu den l .